

Ü11



$$y'' + y = \delta \cdot \sin ax$$

23-1

$$a) \quad y'' + y = 0 \quad \lambda^2 + 1 = 0 \quad \lambda_{1,2} = \pm i$$

FSP

$$e^{ix} = \cos x + i \cdot \sin x$$

$$e^{-ix} = \cos x - i \cdot \sin x$$

$$\frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2} = \cos x$$

$$\frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i} = \sin x$$

$$y(x) = C_1 \cos x + C_2 \sin x \quad \text{mit } C_1, C_2 \in \mathbb{R}$$

$$b) \quad a \neq \pm 1 \quad (P_m(x) \cdot e^{\alpha x} \cdot \cos \beta x) \quad P_m = 1, \alpha = 0, \beta = a, \alpha + i\beta = ia \text{ nullstelle } \lambda = 0$$

$$\Rightarrow y_0 = c \cdot \cos ax + d \cdot \sin ax \quad y_0' = -c \cdot \sin ax \cdot a + d \cdot a \cdot \cos ax$$

$$y_0'' = -c \cdot a^2 \cdot \cos ax - d \cdot a^2 \cdot \sin ax$$

$$y_0'' + y_0 = -c a^2 \cos ax - d a^2 \sin ax + c \cos ax + d \sin ax = \delta \cdot \sin ax$$

$$\Rightarrow c = 0 \quad -d a^2 + d = \delta \Rightarrow d = \frac{\delta}{1-a^2}; \quad y = \frac{\delta}{1-a^2} \sin ax + C_1 \cos x + C_2 \sin x \quad \text{mit } C_1, C_2 \in \mathbb{R}$$

$$b) \quad a = 1, \quad P_m = 1, \alpha = 0, \beta = 1, \alpha + i\beta \text{ ist 1-malige Nullstelle } \lambda = i \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}$$

$$y_0 = x \cdot c \cdot \cos x + x \cdot d \cdot \sin x; \quad y_0' = c \cdot \cos x - x c \sin x + d \cdot \sin x + x \cdot d \cdot \cos x$$

$$y_0'' = -c \sin x - c \cdot \sin x - x c \cos x + d \cdot \cos x + d \cdot \cos x - d x \sin x$$

$$y_0'' + y_0 = -c 2 \sin x - \cancel{x c \cos x} + 2d \cos x - \cancel{d x \sin x} + \cancel{x c \cos x} + \cancel{x d \sin x} = \delta \cdot \sin x$$

$$\Rightarrow d = 0, \quad -2c = \delta \Rightarrow c = -\frac{1}{2} \delta \Rightarrow$$

$$y(x) = -\frac{1}{2} \delta \cdot x \cdot \cos x + C_1 \cos x + C_2 \sin x \quad \text{mit } C_1, C_2 \in \mathbb{R}$$

18.5 Systemy rovnic s konstantními koeficienty

$$y' = A \cdot y$$

Maticová exponenciála neformálně:

$$\left. \begin{aligned} y' &= a \cdot y \\ y(0) &= y_0 \end{aligned} \right\} y = e^{ax} \cdot y_0$$

$$y' = A \cdot y, \quad y(0) = y_0 \quad \underline{y(x) = e^{A \cdot x} \cdot y_0}$$

A $n \times n$ matice

$$\|A^k\| \leq \|A\|^k \text{ při konvergenci}$$

$$e^0 = I$$

$$e^a = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{a^k}{k!}, \quad e^A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{A^k}{k!}$$

$$\underline{y(x)} = (e^{Ax} \cdot y_0)' = \left[\left(\sum_{k=0}^{\infty} \frac{A^k \cdot x^k}{k!} \right) \cdot y_0 \right]'$$

$$= \left(\sum_{k=0}^{\infty} \left[\frac{A^k \cdot x^k}{k!} \right]' \right) \cdot y_0 = \left(\sum_{k=1}^{\infty} A \cdot \frac{A^{k-1} \cdot x^{k-1}}{(k-1)!} \right) \cdot y_0 =$$

$$= A \cdot \left(\sum_{k=1}^{\infty} \frac{A^{k-1} \cdot x^{k-1}}{(k-1)!} \right) \cdot y_0 = A \cdot e^{Ax} \cdot y_0 = \underline{A \cdot y(x)}$$

$$e^{Ax} = e^{R^{-1} J R^x} \text{ regulární matice} = R^{-1} \cdot e^{Jx} \cdot R$$

Jordanova

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ & \ddots \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_1 & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$e^{Jx} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\begin{pmatrix} \lambda_1^k & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n^k \end{pmatrix} \cdot x^k}{k!} = \begin{pmatrix} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\lambda_1^k x^k}{k!} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\lambda_n^k x^k}{k!} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 x} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & e^{\lambda_n x} \end{pmatrix}$$

Věta L8.9 (FSR pro soustavu rovnic s konstantními koeficienty) [23-3]

Nechť má matice A všechna vlastní čísla $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ reálná a
 nechť v_1, \dots, v_n jsou příslušné vlastní vektory. Pak vektorové
 funkce $v_1 \cdot e^{\lambda_1 x}, \dots, v_n \cdot e^{\lambda_n x}$ tvoří fundamentální systém
 řešení $y' = A \cdot y$ na \mathbb{R} .

Dle: Nechť $y(x) = v_i \cdot e^{\lambda_i x}$, pak $y'(x) = \lambda_i \cdot v_i \cdot e^{\lambda_i x}$. Nyní

$$y'(x) = \lambda_i \cdot v_i \cdot e^{\lambda_i x} = A \cdot v_i \cdot e^{\lambda_i x} = A \cdot y(x).$$

Tedy máme n řešení a dle nás dostáváme, že jsou lineárně nezávislá, $\forall x \in \mathbb{R}$

Nechť pro $\forall c_i \in \mathbb{R}$: $c_1 \cdot v_1 \cdot e^{\lambda_1 x} + c_2 \cdot v_2 \cdot e^{\lambda_2 x} + \dots + c_n \cdot v_n \cdot e^{\lambda_n x} = 0$

Bíže $c_i \neq 0$

$$c_1 \cdot v_1 \cdot e^{(\lambda_1 - \lambda_n)x} + \dots + c_n \cdot v_n = 0 \quad \text{/odstranění } e^{-\lambda_n x}$$

$$c_1 \cdot (\lambda_1 - \lambda_n) \cdot v_1 \cdot e^{(\lambda_1 - \lambda_n)x} + \dots + c_{n-1} \cdot (\lambda_{n-1} - \lambda_n) \cdot v_{n-1} \cdot e^{(\lambda_{n-1} - \lambda_n)x} = 0$$

/odstranění $e^{(\lambda_{n-1} - \lambda_n)x}$

Jako soustavu $(n-1) \times n$ a dostaneme

$$c_1 \cdot v_i = 0 \Rightarrow c_1 = 0 \quad \forall i$$



$$A \cdot v = \lambda \cdot v$$

Poznámka: Můžeme-li matice A vředit v matici čísla různá, (23-4)
pak lze FSŘ také algoritmicky sestavit. Necht λ je k-násobné vlastní

a) Pokud existuje k ~~troje~~ lineárně nesávislých
vlastních vektorů v_1, v_2, \dots, v_k , pak do FSŘ dáme
funkce $v_1 \cdot e^{\lambda x}, v_2 \cdot e^{\lambda x}, \dots, v_k \cdot e^{\lambda x}$

b) Pokud existuje pouze jeden vlastní vektor, pak nalezneme řeku
vektorů v_2, \dots, v_k , aby

$$(A - \lambda E) \cdot v_1 = 0, (A - \lambda E) \cdot v_2 = v_1, \dots, (A - \lambda E) \cdot v_k = v_{k-1}$$

a do FSŘ dáme funkce

$$v_1 \cdot e^{\lambda x}, v_1 \cdot x \cdot e^{\lambda x} + v_2 \cdot e^{\lambda x}, v_1 \cdot \frac{x^2}{2} \cdot e^{\lambda x} + v_2 \cdot x \cdot e^{\lambda x} + v_3 \cdot e^{\lambda x}, \frac{x^k}{k!} \cdot e^{\lambda x} \cdot v_1 + \dots + v_k \cdot e^{\lambda x}$$

c) Pokud existuje více vlastních vektorů, ale ne k , pak provedeme
něco více. Přejdeš k na Jordanovi tvaru matice $A = R^{-1} J R$,
kde R je matice rotací. Je-li například $J = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$

pak existují dva lineárně nesávislé vlastní vektory (jeden pro
dvůry řádek v_1 a jeden pro třetí řádek v_2). Pro druhou proměnnou
nalezneme příslušný řeku dle $(A - \lambda E) \cdot v_3 = v_2$ a do FSŘ

$$\text{dáme } v_1 \cdot e^{\lambda x}, v_1 \cdot x \cdot e^{\lambda x} + v_3 \cdot e^{\lambda x}, v_2 \cdot e^{\lambda x}$$

Odvodnění: $y' = Ay$ $y(x) = e^{Ax} \cdot y_0$ (23-5)

$$A = R^{-1} J R$$

$$e^{Ax} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{A^k x^k}{k!} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{R^{-1} J^k R x^k}{k!} = R^{-1} \left(\sum_{k=0}^{\infty} \frac{J^k x^k}{k!} \right) \cdot R =$$

$$= R^{-1} e^{Jx} \cdot R$$

$J = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$
 $J = \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$
 $J = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$

viz příklad $e^{Jx} = \begin{pmatrix} e^{\lambda x} & 0 \\ 0 & e^{\lambda x} \end{pmatrix}$

$J = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$
 $J^2 = \begin{pmatrix} \lambda^2 & 0 \\ 0 & \lambda^2 \end{pmatrix}$

$J^k = \begin{pmatrix} \lambda^k & 0 \\ 0 & \lambda^k \end{pmatrix}$
 $J^k = \begin{pmatrix} \lambda^k & k \lambda^{k-1} \\ 0 & \lambda^k \end{pmatrix}$
 $J^k = \begin{pmatrix} \lambda^k & 0 & 0 \\ 0 & \lambda^k & 0 \\ 0 & 0 & \lambda^k \end{pmatrix}$

$e^{Jx} = \begin{pmatrix} e^{\lambda x} & 0 \\ 0 & e^{\lambda x} \end{pmatrix}$
 $e^{Jx} = \begin{pmatrix} e^{\lambda x} & x e^{\lambda x} \\ 0 & e^{\lambda x} \end{pmatrix}$
 $e^{Jx} = \begin{pmatrix} e^{\lambda x} & 0 & 0 \\ 0 & e^{\lambda x} & 0 \\ 0 & 0 & e^{\lambda x} \end{pmatrix}$
 $e^{Jx} = \begin{pmatrix} e^{\lambda x} & x e^{\lambda x} & \frac{x^2}{2} e^{\lambda x} \\ 0 & e^{\lambda x} & 0 \\ 0 & 0 & e^{\lambda x} \end{pmatrix}$

Příklad: ① $y' = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} y$ spoč. podmínkou $y(0) = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$. $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 4$

$(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 3-\lambda & 2 \\ 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda)(2-\lambda) - 2 = \lambda^2 - 5\lambda + 4 = (\lambda-1)(\lambda-4)$

$\lambda_1 = 1 \quad \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot v_1 = 0 \Rightarrow v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$
 $\lambda_2 = 4 \quad \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \cdot v_2 = 0 \Rightarrow v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\left. \begin{array}{l} \text{obecné řešení} \\ C_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot e^x + C_2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot e^{4x} \\ C_1, C_2 \in \mathbb{R} \end{array} \right\} \text{na } \mathbb{R}$

$y(0) = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix} = C_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot e^0 + C_2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot e^0 = \begin{pmatrix} C_1 + 2C_2 \\ -C_1 + C_2 \end{pmatrix}$
 $\left. \begin{array}{l} C_1 + 2C_2 = 3 \\ -C_1 + C_2 = 0 \Rightarrow C_1 = C_2 = 1 \end{array} \right\} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot e^x + \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot e^{4x}$
 $\text{na } \mathbb{R}$

$$\textcircled{2} \quad y' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} \cdot y \quad \left| \begin{matrix} 1-\lambda & 1 \\ -2 & 3-\lambda \end{matrix} \right| = \lambda^2 - 4\lambda + 5 = (\lambda - (2+i)) \cdot (\lambda - (2-i)) \quad \boxed{23-6}$$

$$\lambda_1: \begin{pmatrix} -1-i & 1 \\ -2 & 1-i \end{pmatrix} \cdot v_1 = 0 \quad v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1+i \end{pmatrix} \quad \lambda_2 = \overline{\lambda_1}$$

$$\lambda_2: \begin{pmatrix} -1+i & 1 \\ -2 & 1+i \end{pmatrix} \cdot v_2 = 0 \quad v_2 = \overline{v_1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1-i \end{pmatrix}$$

$$\text{FSR} \quad c_1 \cdot e^{(2+i)x} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1+i \end{pmatrix} + c_2 \cdot e^{(2-i)x} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1-i \end{pmatrix} \quad \text{☹}$$

$$\text{do FSR deg: } \frac{y_1 + y_2}{2} \quad \text{or} \quad \frac{y_1 - y_2}{2}$$

$$\frac{y_1 + y_2}{2} = \frac{1}{2} \left(e^{2x} \cdot (\cos x + i \sin x) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1+i \end{pmatrix} + e^{2x} \cdot (\cos x - i \sin x) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1-i \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \frac{1}{2} \left(\begin{matrix} e^{2x} \cos x + \cancel{e^{2x} i \sin x} + e^{2x} \cos x - \cancel{e^{2x} i \sin x} \\ e^{2x} \cos x + \cancel{e^{2x} i \sin x} + i \cdot \cancel{e^{2x} \cos x} - e^{2x} \sin x + \end{matrix} \right) =$$

$$= \begin{pmatrix} e^{2x} \cos x \\ e^{2x} \cos x - e^{2x} \sin x \end{pmatrix} \quad \text{analogously} \quad \frac{y_1 - y_2}{2} = \dots$$

$$3. \quad y' = \begin{pmatrix} -2 & -2 & 9 \\ 0 & 2 & -2 \\ -2 & -1 & 6 \end{pmatrix} \cdot y \quad \left| \begin{array}{ccc|c} -2 & -1 & -2 & 9 \\ 0 & 2 & -1 & -2 \\ -2 & -1 & 6 & -\lambda \end{array} \right| = \dots = -(\lambda - 2)^3$$

$\lambda = 2$ je 3-násobné vlastní číslo

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$(A - \lambda I) \cdot v = 0 = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 9 \\ 0 & 0 & -2 \\ -2 & -1 & 4 \end{pmatrix} \cdot v \quad v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \exists \text{ pouze } 1 \\ \text{vlastní vektor} \end{array}$$

maximálně dvě řešení dle 2:

$$\begin{pmatrix} -4 & -2 & 9 \\ 0 & 0 & -2 \\ -2 & -1 & 4 \end{pmatrix} \cdot v_2 = v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \Rightarrow \quad v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -4 & -2 & 9 \\ 0 & 0 & -2 \\ -2 & -1 & 4 \end{pmatrix} \cdot v_3 = v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \Rightarrow \quad v_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$y(x) = C_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot e^{2x} + \cancel{C_2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot e^{2x}} + \cancel{C_3 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot e^{2x}}$$

$$+ C_2 \cdot \left(x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot e^{2x} + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) + C_3 \cdot \left(\frac{x^2}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot e^{2x} + x \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot e^{2x} + \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot e^{2x} \right)$$

$C_1, C_2, C_3 \in \mathbb{R}$
 max R
 pro